

## Tutorium zur Vorlesung „Lineare Algebra und analytische Geometrie II (Unterrichtsfach)“

1. *Staatsexamensaufgabe Frühjahr 2008*

Die Bilinearform  $\varphi : \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  sei definiert durch

$$\varphi(x, y) := 9x_1y_1 - 6x_1y_2 - 6x_2y_1 + 5x_2y_2 \quad \text{für } x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}, y = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2.$$

Weisen Sie nach, dass  $\varphi$  ein Skalarprodukt ist.

*Hinweis:*

Zeigen Sie, dass die Abbildung  $\varphi : \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  symmetrisch und positiv definit ist. Der Nachweis kann entweder direkt mit Hilfe der Definition von  $\varphi$  gezeigt werden; alternativ können Sie die Matrix  $A \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$  bestimmen, so dass  $\varphi(x, y) = x^T A y$  gilt. Benutzen Sie anschließend Lemma 9.6.

2. *Staatsexamensaufgabe Frühjahr 2002* Man zeige, dass durch

$$\langle x, y \rangle := x_1y_1 + 2x_1y_2 + 2x_2y_1 + 5x_2y_2, \quad x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}, y = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2,$$

eine positiv definite symmetrische Bilinearform, d.h. ein Skalarprodukt im  $\mathbb{R}^2$  definiert ist.

*Hinweis:*

Die Notation  $\langle x, y \rangle$  für ein Skalarprodukt wird in der Literatur häufig verwendet.

3. Staatsexamensaufgabe Frühjahr 2010

Gegeben sei die reelle  $3 \times 3$ -Matrix

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 6 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{3 \times 3}.$$

a) Zeigen Sie, dass durch

$$\sigma_B(x, y) := x^\top \cdot B \cdot y \quad \text{für alle } x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}, \quad y = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3$$

ein Skalarprodukt  $\sigma_B$  auf dem reellen Vektorraum  $\mathbb{R}^3$  definiert wird.

b) Berechnen Sie den Cosinus des Winkels, den die beiden Vektoren

$$e_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad e_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3$$

bezüglich des in a) definierten Skalarprodukts  $\sigma_B$  einschließen.

4. Sei  $B \in \mathbb{R}^{n \times n}$  eine invertierbare Matrix. Sei  $A = B^T B$ . Zeigen Sie, dass

$$\sigma_A : \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}, \quad \sigma_A(x, y) := x^T A y$$

ein Skalarprodukt auf dem reellen Vektorraum  $\mathbb{R}^n$  definiert.

*Hinweis:*

Die Symmetrieeigenschaft ist ersichtlich (Wieso?). Sie müssen also noch zeigen, dass  $\sigma_A$  positiv definit ist. Überlegen Sie sich, wie Ihnen die Invertierbarkeit von  $B$  weiterhilft.